

Firma:	Bearbeiter:
Ansprechpartner Technik:	Datum:
Ansprechpartner Einkauf:	Projektname:

**Projektplan** (aktuelle Projektphase/Zeitplan/Stückzahlen/Zielpreis)

---

**Anwendung** (welche Branche, Maschine, Applikation etc.)

---

**Systemdaten**

Antriebsart:  Zahnriemen  Kugelgewindetrieb  Linearmotor  gem. Auslegung

Hublänge [mm]: \_\_\_\_\_ Wiederholgenauigkeit [mm]: \_\_\_\_\_

Umgebungsbedingungen (Temperatur, Luftfeuchtigkeit, Späne, Schmutz):

**Zyklusbeschreibung** (Verfahrweg, Zeit, Geschwindigkeit, Beschleunigung sowie Nebenzeiten (Pause, Greifzeiten etc.))

Fahrt Nr.	Verfahrweg [mm]	Positionierzeit [s]	$V_{max}$ [m/s]	$a_{max}$ [m/s <sup>2</sup> ]	Pause [s]	Beschreibung der Fahrt bzw. der Nebenzeiten
1						
2						
3						
4						
5						

**Lage der Achse im Raum**

Einzel- und Doppelachse

Winkel A: \_\_\_\_\_ °

Bewegte Masse:

$m =$  \_\_\_\_\_ [kg]

Schwerpunkt der bewegten Masse m:

$x_m =$  \_\_\_\_\_ [mm]

$y_m =$  \_\_\_\_\_ [mm]

$z_m =$  \_\_\_\_\_ [mm]

Einzelachse HM/HT

Winkel B: \_\_\_\_\_ °

Doppelachse HD (mit steifer Verbindung der Schlitten)

Achsabstand D: \_\_\_\_\_ mm

Winkel B: \_\_\_\_\_ °

Externe Kräfte:

$F_x =$  \_\_\_\_\_ [N]

$F_y =$  \_\_\_\_\_ [N]

$F_z =$  \_\_\_\_\_ [N]

Krafteinleitungspunkt:

$x_F =$  \_\_\_\_\_ [mm]

$y_F =$  \_\_\_\_\_ [mm]

$z_F =$  \_\_\_\_\_ [mm]

Schlitten sind nicht miteinander verbunden bzw. die Verbindung ist nicht steif (bitte separate Skizze und Informationen dazu angeben)

